

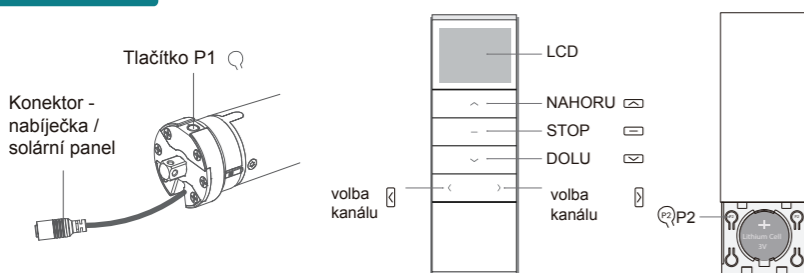


Před uvedením do provozu si prosím pozorně přečtete následující pokyny.

Základní oznámení

1. Neovládejte motor při nízkém napětí.
2. Ovládání: Platná doba intervalu tlačítek je 10 sekund. Pokud v průběhu 10 sekund nedojde k žádnému ovládní, vysílač opustí aktuální nastavení. Motor upozorní zvukovým signálem. Ovládejte prosím až po této signalizaci..
3. Nastavení koncových poloh:
 - a. Po nastavení horní/dolní koncové polohy se tyto nesmí nacházet ve stejném bodě.
 - b. Po provedení nastavení zůstanou polohy uloženy.
 - c. Smazání koncových poloh smaže všechny doposud uložené.
 - d. Nastavení se automaticky ukončí, pokud motor v průběhu 2 minut nedostane žádný povel.
4. Pokud dojde ke ztrátě vysílače, je nutné obnovit tovární nastavení a přihlásit nový vysílač.
5. Jeden motor může mít uloženo maximálně 10 kanálů.

Funkce tlačítek



Funkce tlačítka P1

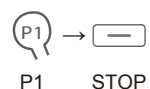
1. Cyklický provoz: Stiskněte tlačítko P1 a při každém stisknutí směru se motor rozjede a zastaví.
2. Naučení nebo kopírování/odstranění dálkového ovladače: Stiskněte tlačítko P1 po dobu 2 sekund (1 x pohyb), pusťte tlačítko (1 x pípnutí) = motor je připraven k přiřazení/odstranění ovladače.
3. Zámek signálu: podržte tlačítko P1 po dobu 6 sekund (2 x pohyb), pusťte tlačítko (2 x pípnutí) = motor je v režimu radiového uzamčení a nepřijímá žádné povely. Pro deaktivaci stiskněte tlačítko P1.
4. Změna směru otáčení: podržte tlačítko P1 po dobu 10 sekund (3 x pohyb), pusťte tlačítko (3 x pípnutí) = směr otáčení motoru byl změněn.
5. Obnovení továrního nastavení: podržte tlačítko P1 po dobu 14 sekund (4 x pohyb), pusťte tlačítko (4 x pípnutí) = motor byl vrácen do továrního nastavení. Motor následně přejde do režimu hlubokého spánku a nelze jej ovládat. Pro opuštění režimu spánku musíte stisknout tlačítko P1 po dobu 2 sekund.



Základní nastavení

Tovární režim

1 Přihlášení dálkového ovladače



Stiskněte tlačítko P1 po dobu 2 sekund (1x pohyb), pusťte tlačítko - následuje dlouhé pípnutí. Během 10 sekund stiskněte tlačítko STOP na 2 sekundy (2x pohyb a 3x pípnutí), ovladač byl úspěšně přihlášen.

*Pokud motor v průběhu 10 sekund neobdrží od žádného ovladače povel STOP, automaticky opustí přihlašovací režim.

2 Změna směru otáčení (je-li potřeba)

Pokud stisknete tlačítko NAHORU a motor se pohybuje DOLŮ, můžete změnit směr otáčení.

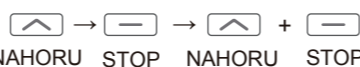


Stiskněte a podržte současně tlačítka NAHORU a DOLŮ po dobu 2 sekund (1 x pohyb a 1 x pípnutí) = směr otáčení byl úspěšně změněn.

* Toto nastavení platí pouze, pokud nejsou nastaveny žádné koncové polohy. Pokud již byly koncové polohy nastaveny, lze změnit směr otáčení pouze pomocí tlačítka P1.

3 Nastavení koncových poloh

1 Horní poloha



Stiskněte NAHORU po dobu 2 sekund. V požadované horní poloze ZASTAVTE motor pomocí STOP. Pro uložení stiskněte současně NAHORU + STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = horní poloha je nastavena.

Pokud opustíte režim nastavení koncových poloh bez uložení, vrátí se motor k předchozím polohám, pokud jsou k dispozici. Po úspěšném nastavení koncových poloh se motor automaticky přepne do uživatelského režimu.

2 Dolní poloha



Stiskněte DOLU po dobu 2 sekund. V požadované spodní poloze ZASTAVTE motor pomocí STOP. Pro uložení stiskněte současně DOLU + STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = spodní poloha je nastavena.

Uživatelský režim

1 Oblíbená poloha

1 Nastavení oblíbené polohy



Nastavte horní a dolní koncovou polohu. Ovládejte do plánované oblíbené polohy. Stiskněte tlačítko P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), stiskněte STOP (1 x pohyb a 1 x pípnutí) a znovu stiskněte STOP (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = oblíbená poloha je nastavena.

*V normálním provozním režimu, pokud se motor nenachází v oblíbené poloze, kdykoliv podržíte tlačítko STOP, se motor z aktuální pozice rozjede do uložené oblíbené polohy.

2 Smazání oblíbené polohy



Stiskněte tlačítko P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), stiskněte STOP (1 x pohyb a 1 x pípnutí), znovu stiskněte STOP (1 x pohyb a 1 x pípnutí) = oblíbená poloha je smazána.

2 Přepínání mezi normálním a krokovacím režimem

Podržte současně tlačítka NAHORU a DOLŮ po dobu 5 sekund (1 x pohyb), poté stiskněte STOP (1 x pohyb a 1 x pípnutí) = přepnutí mezi režimem krokování a souvislým chodem.

* V režimu krokování stiskněte jednou NAHORU nebo DOLŮ a motor se posune pouze o jeden krok. Motor se plynule rozjede až pokud podržíte směrové tlačítko déle než 2 sekundy. V režimu souvislého chodu stačí směrový povel stisknout pouze krátce a motor se rovnou plynule rozjede.

3 Změna / nastavení koncových poloh

1 Nastavení horní koncové polohy



Podržte současně tlačítka NAHORU a STOP po dobu 5 sekund (1 x pohyb a 1 x pípnutí), jedte do požadované horní koncové polohy a poté stiskněte NAHORU a STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = nová horní koncová poloha je úspěšně nastavena.

2 Nastavení dolní koncové polohy



Podržte současně tlačítka DOLŮ a STOP po dobu 5 sekund (1 x pohyb a 1 x pípnutí), jedte do požadované dolní koncové polohy, poté stiskněte DOLŮ a STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = nová dolní koncová poloha úspěšně nastavena.

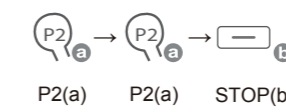
* Po vstupu do režimu změny koncových poloh zůstane oblíbená poloha nezměněna, je-li nastavena. Pokud po dobu 2 minut nedojde k žádnému směrovému povelu, motor automaticky opustí režim nastavení.

4 Přihlášení / smazání dalšího dálkového ovladače

Metoda 1.

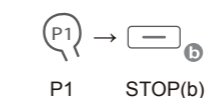
Stiskněte P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí) a P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí) na existujícím vysílači. Pro přidání stiskněte na novém ovladači P2 (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = nový ovladač je tímto přiřazen k motoru. Pro smazání ovladače tento postup opakujte.

Metoda 2.



Na již přihlášeném ovladači stiskněte tlačítko P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), znovu P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), na novém ovladači stiskněte STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = nový ovladač je přiřazen k motoru.

Metoda 3.



Stiskněte tlačítko P1 po dobu 2 sekund (1 x pohyb), pusťte tlačítko (1 x pípnutí). Na novém ovladači stiskněte STOP po dobu 2 sekund (2 x pohyb a 3 x pípnutí) = nový ovladač je přiřazen k motoru.

*zum Löschen die gleiche Prozedur wiederholen

* (a) jako existující ovladač, (b) jako nový ovladač pro přidání / smazání. Po přidání nového ovladače zůstanou všechna nastavení motoru zachována.

5 Nastavení rychlosti chodu / Nastavení režimu brzděného vypnutí motoru (pomalého dojezdu)

1. Rychlý chod / Aktivace režimu brzděného vypnutí motoru



Stiskněte P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), NAHORU (1 x pohyb a 1 x pípnutí), opět NAHORU (2 x pohyb a 1 x pípnutí), rychlost motoru se zvýší. Po dosažení stupně maximální rychlosti, můžete aktivovat režim brzděného dojezdu motoru.

2. Pomalý chod / Deaktivace režimu brzděného vypnutí motoru



Stiskněte P2 (1 x pohyb a 1 x pípnutí), DOLŮ (1 x pohyb a 1 x pípnutí), opět DOLŮ (2 x pohyb a 1 x pípnutí), rychlost motoru se sníží. Po dosažení stupně minimální rychlosti, můžete deaktivovat režim brzděného dojezdu motoru.

* Motor má 3 rychlosti: Max. rychlost: 13 ot./min; Střední rychlost: 10 ot./min; Min. rychlost: 7 ot./min. Tovární nastavení je 13 ot./min a brzděný režim vypnutí motoru je aktivní (funguje až po nastavení koncových poloh).

Rychlý přehled

	Nastavení	Kroky
1	Přihlášení ovladače	P1 (2S) -> STOP (2S)
2	Změna směru otáčení	NAHORU+DOLU (2S)
3	Nastavení koncových poloh (tovární nastavení)	Horní koncová poloha NAHORU (2S) -> NAHORU+STOP (2S) Dolní koncová poloha DOLU (2S) -> DOLU+STOP (2S)
4	Oblíbená poloha	P2 -> STOP -> STOP
5	Přepnutí - normální/krokovací mod	NAHORU+DOLU (5S) -> STOP
6	Změna koncových poloh (uživatelské nastavení)	Horní koncová poloha NAHORU+STOP (5S) -> NAHORU nebo DOLU -> NAHORU+STOP (2S) Dolní koncová poloha DOLU+STOP (5S) -> DOLU nebo DOLU -> DOLU+STOP
7	Přihlášení / vymazání dalšího dálkového ovladače	P2(a) -> P2(a) -> P2(b) P2(a) -> P2(a) -> STOP(b)(2S) P1 (2S) -> STOP(b)(2S)
8	Nastavení rychlosti otáčení (3 rychlosti), aktivace / deaktivace brzděného dojezdu	Rychlé (aktivace) P2 -> NAHORU -> NAHORU Pomalé (deaktivace) P2 -> DOLU -> DOLU

Řešení chyb

Problém	Možné příčiny	Řešení
Motor nereaguje	Baterie v motoru je vybitá.	Nabít baterii odpovídajícím nabíjecím zařízením nebo solárním panelem.
	Chybné zapojení	Kontrola kabeláže mezi motorem a panelem / nabíjecím zařízením.
	Baterie v ovladači je vybitá	Vyměnit baterii.
	Rušení signálu / Stínění	Zkontrolovat anténu motoru, hledejte příčinu radiového rušení.
Ovladač neovládá žádný samostatný motor	Mimo dosah signálu	Přiblížit ovladač na dosah signálu.
	Na stejném kanále je přihlášeno více motorů	Pro více motorů je nutno použít vícekanalový ovladač.
Motor nejede / je za chodu příliš hlučný	Zapojení je chybné	Zkontrolujte zapojení.
Motor při jízdě v obou směrech zastavuje.	Instalace není v ose / rovině nebo je přetížená	Zkontrolujte instalaci nebo přetížení.
	Motor dosáhl horní / dolní koncové polohy.	Nastavte novou horní a dolní koncovou polohu.